

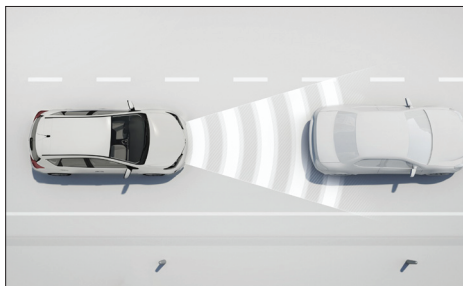
LEXUS SAFETY SYSTEM+ 2.0

UNA SUITE ABARCADORA DE TECNOLOGÍAS AVANZADAS

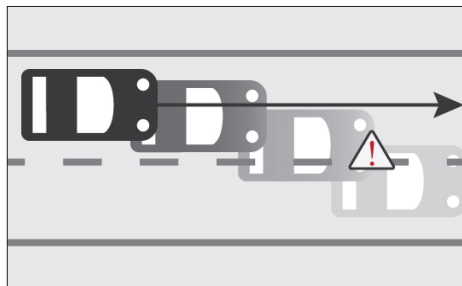


Lexus Safety System+ 2.0¹ está diseñado para ayudar a proteger de daños a los conductores, pasajeros, personas en otros vehículos en la carretera, peatones y ciclistas. Esta más reciente generación de Lexus Safety System+ representa el próximo hito en nuestra larga historia de creación de avances e innovaciones en seguridad que han ayudado a prevenir accidentes y proteger a las personas.

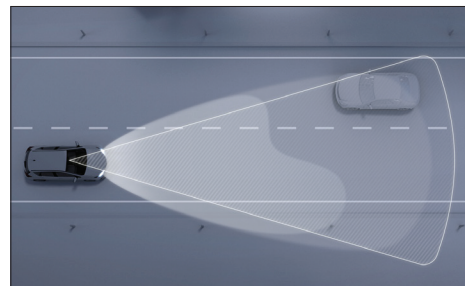
LEXUS SAFETY SYSTEM+ 2.0 ABORDA LOS TRES TIPOS DE ACCIDENTES MÁS COMUNES



COLISIONES FRONTALES



DESVIACIONES INVOLUNTARIAS DEL CARRIL



ACCIDENTES POR LA NOCHE

El Lexus Safety System+ 2.0¹ está diseñado para apoyar que el conductor esté pendiente, tome decisiones y opere del vehículo en una amplia gama de velocidades bajo ciertas condiciones. Las características de Lexus Safety System+, disponibles juntas en un sistema integrado, ayudan a abordar tres áreas clave de protección contra accidentes que evitan o mitigan las colisiones frontales³, mantienen a los conductores dentro de su carril³ y mejoran la seguridad en la carretera al conducir por la noche⁴. Sin embargo, los conductores son responsables de su propia seguridad, y siempre deben conducir de manera segura, obedecer los límites de velocidad y las leyes de tránsito, y concentrarse en la carretera mientras conducen.

Lexus Safety System+ 2.0¹ se basa en la suite anterior de Lexus Safety System+ e integra seis sistemas activos de seguridad y asistencia al conductor:

- Pre-Collision System² with Daytime/Low-Light Vehicle and Pedestrian Detection, más Daytime Bicyclist Detection⁵
- Dynamic Radar Cruise Control⁶ with All-Speed Range
- Lane Departure Alert³ with Steering Assist
- Intelligent High Beams⁴
- Lane Tracing Assist⁸

El sistema de asistencia al conductor puede variar según el vehículo; consulta el Manual del Dueño para confirmar.

*Para garantizar el funcionamiento correcto del sistema, Lexus no recomienda que se modifique la altura del vehículo, lo cual puede afectar negativamente el funcionamiento del Pre-Collision System y de los sistemas Automatic Emergency Braking, Dynamic Radar Cruise Control, Lane Departure Alert, Lane Tracing Assist, Road Sign Assist e Intelligent High Beams systems.

PRE-COLLISION SYSTEM

WITH DAYTIME/LOW-LIGHT VEHICLE AND PEDESTRIAN DETECTION, MÁS DAYTIME BICYCLIST DETECTION

Disponibilidad:

LS 2019-20 | **ES** 2019-20 | **UX** 2019-20 | **NX** 2020 | **RX** 2020

El Pre-Collision System² utiliza una cámara instalada en el vehículo y un radar de onda milimétrica instalado en la parrilla delantera diseñados para ayudar a mitigar o evitar una colisión frontal. Para el Lexus Safety System+ 2.0¹, el Pre-Collision System se ha mejorado con la habilidad para detectar a un ciclista en situaciones diurnas, así como un vehículo y un peatón tanto en situaciones diurnas como de poca iluminación⁵.

DETECCIÓN DE VEHÍCULOS

Cuando el Pre-Collision System² determina que la posibilidad de una colisión frontal con otro vehículo es alta, alerta al conductor para que tome medidas evasivas y frene, mediante una **alerta sonora y visual**. Si el conductor nota el peligro y frena, el Pre-Collision System podría proporcionar **fuerza de frenado** adicional mediante Brake Assist⁹.



Si el conductor no frena en un tiempo establecido y el sistema determina que la posibilidad de una colisión frontal con otro vehículo es extremadamente alta, el sistema podría utilizar el Automatic Emergency Braking (AEB)¹⁰ **para aplicar los frenos automáticamente**, reduciendo la velocidad para ayudar al conductor a reducir el impacto o evitar la colisión por completo de ser posible.

DETECCIÓN DE PEATONES Y CICLISTAS

En ciertas condiciones, si el Pre-Collision System² determina que la posibilidad de una colisión frontal con un peatón o ciclista es alta⁵, alerta al conductor para que tome medidas evasivas y frene, mediante una **alerta sonora y visual**. Si el conductor nota el peligro y frena, el sistema podría proporcionar fuerza de **frenado adicional** mediante Brake Assist⁹.



Si el conductor no frena en un tiempo establecido y el sistema determina que la posibilidad de una colisión frontal con un peatón o ciclista es extremadamente alta⁵, el sistema podría utilizar el Automatic Emergency Braking (AEB)¹⁰ **para aplicar los frenos automáticamente**, reduciendo la velocidad para ayudar al conductor a reducir el impacto o evitar la colisión por completo de ser posible.

Consulta el Manual del Dueño de Lexus para obtener información adicional sobre la operación, los ajustes, las limitaciones y las precauciones del Pre-Collision System.

	Rango de velocidad de operación Alerta	Rango de velocidad de operación Automatic Emergency Braking (AEB)	Reducción de velocidad potencial Automatic Emergency Braking (AEB)
Pre-Collision System Vehicle Detection	7-110 mph	7-110 mph	37 mph
Pre-Collision System Pedestrian Detection	7-50 mph	7-50 mph	25 mph
Pre-Collision System Bicyclist Detection	7-50 mph	7-50 mph	25 mph

Todos los números mencionados son aproximaciones.

ALL-SPEED DYNAMIC RADAR CRUISE CONTROL

Disponibilidad:

LS 2019-20 | **ES** 2019-20 | **UX** 2019-20 | **NX** 2020 | **RX** 2020

El All-Speed Dynamic Radar Cruise Control⁹ es un sistema de "cruise control" de alta tecnología que utiliza una cámara instalada en el vehículo y un radar de onda milimétrica instalado en la parrilla delantera diseñados para detectar un vehículo que haya delante y ajustar la velocidad del vehículo automáticamente para ayudar a mantener una distancia preestablecida de un vehículo que haya delante.

En autopistas o expresos, el Dynamic Radar Cruise Control⁶ funciona de manera similar al "cruise control" de "velocidad constante" en que ayuda a los conductores a mantener una velocidad preestablecida sin tener que usar constantemente el acelerador. Dynamic Radar Cruise Control va un paso más allá al incluir un sistema de control de distancia de vehículo a vehículo, que ajusta la velocidad del vehículo para ayudar a mantener una distancia establecida de un vehículo que haya delante.



Esto significa que, si se detecta que el vehículo que está delante viaja a una velocidad más lenta que tu velocidad preestablecida, el Dynamic Radar Cruise Control⁶ **desacelerará automáticamente tu vehículo** para mantener la distancia preestablecida sin tener que cancelar el "cruise control". Si el Dynamic Radar Cruise Control⁶ determina que el vehículo debe desacelerar aun más, se emitirá una alerta sonora y visual y los frenos podrían aplicarse. Cuando ya no haya un vehículo delante conduciendo más lento que la velocidad establecida de tu vehículo, el Dynamic Radar Cruise Control **acelerará hasta que se alcance la velocidad establecida**.

Todos los modelos equipados con Lexus Safety System+ 2.0¹ incluyen All-Speed Dynamic Radar Cruise Control⁶, que está diseñado para permitir que tu vehículo siga a velocidad baja, alcance, se detenga y acelere/desacelere en relación con un vehículo que haya delante.

Consulta el Manual del Dueño de Lexus para obtener información adicional sobre la operación, los ajustes, las limitaciones y las precauciones del Dynamic Radar Cruise Control.

	Velocidad establecida mínima	Rango de velocidad de operación
All-Speed Dynamic Radar Cruise Control	19 mph	0-110 mph

Todos los números mencionados son aproximaciones.

LANE DEPARTURE ALERT

WITH STEERING ASSIST

Disponibilidad:

LS 2019-20 | **ES** 2019-20 | **UX** 2019-20 | **NX** 2020 | **RX** 2020

Lane Departure Alert³ está diseñado para utilizar la cámara frontal del vehículo desviaciones de carril en **carreteras relativamente rectas que tienen líneas de carril blancas y amarillas claras, así como ciertas orillas de la carretera y aceras**. El estatus operativo actual del sistema se indica mediante líneas de carril de colores ilustradas en la pantalla de información múltiple del vehículo (MID) y en el Head Up Display (HUD) disponible. Si el Lane Departure Alert determina que el vehículo está comenzando a desviarse involuntariamente de un carril visiblemente marcado, el sistema alerta al conductor con una **alerta sonora y visual y una vibración del volante**. Cuando esto ocurra, el conductor debe verificar cuidadosamente la carretera a su alrededor antes de regresar el vehículo al centro de su carril.



STEERING ASSIST

Además de la función de alerta, el Lane Departure Alert del Lexus Safety System+ 2.0¹ también incluye Steering Assist⁷. Cuando esta función está activada Lane Departure Alert determina que el vehículo está saliéndose involuntariamente de su carril, el sistema puede **proporcionar pequeñas señales correctivas de dirección al volante** para ayudar al conductor a mantener el vehículo en su carril.

ROAD EDGE DETECTION

Para el Lexus Safety System+ 2.0¹, el Lane Departure Alert se ha actualizado con Road Edge Detection, el cual podría ser capaz de **detectar el límite entre la superficie del camino y el lado del camino** en ausencia de líneas claras en el carril.

Consulta el Manual del Dueño de Lexus para obtener información adicional sobre la operación, los ajustes, las limitaciones y las precauciones del Lane Departure Alert.

Velocidad de operación mínima

Lane Departure Alert	32 mph
----------------------	--------

Todos los números mencionados son aproximaciones.

INTELLIGENT HIGH BEAMS

Disponibilidad:

LS 2019-20 | **ES** 2019-20 | **UX** 2019-20 | **NX** 2020 | **RX** 2020

Intelligent High Beams⁵ es un sistema de seguridad diseñado para ayudar al conductor a ver más claramente por la noche sin deslumbrar a otros conductores. Al utilizar las luces altas con mayor frecuencia, el sistema puede permitir la detección temprana de peatones y obstáculos.

Cuando está activado, Intelligent High Beams⁵ está diseñado para utilizar una cámara instalada en el vehículo para ayudar a detectar las luces delanteras de los vehículos que se aproximan y las luces traseras de los vehículos que haya delante, y **alterna automáticamente entre luces altas y bajas**.

Consulta el Manual del Dueño de Lexus para obtener información adicional sobre la operación, los ajustes, las limitaciones y las precauciones del Intelligent High Beams.



Velocidad de operación mínima

Intelligent High Beams	25 mph
------------------------	--------

Todos los números mencionados son aproximaciones.

LANE TRACING ASSIST

Disponibilidad:

LS 2019-20 | **ES** 2019-20 | **UX** 2019-20 | **NX** 2020 | **RX** 2020

El Lane Tracing Assist⁸ está diseñado para funcionar con el Dynamic Radar Cruise Control⁶ para mantener el vehículo en el centro de su carril visiblemente marcado y evitar preventivamente salidas de carriles involuntarias.

Lane Tracing Assist⁸ utiliza una cámara frontal para monitorear las líneas de los carriles, así como la ruta del vehículo que está delante, si es necesario, y está diseñado para proporcionar pequeñas señales correctivas de dirección al volante para ayudar al conductor a mantener el vehículo en el centro de su carril. Lane Tracing Assist requiere que las manos del conductor permanezcan en el volante.

Consulta el Manual del Dueño de Lexus para obtener información adicional sobre la operación, los ajustes, las limitaciones y las precauciones del Lane Tracing Assist.



LEXUS SAFETY SYSTEM+ VERSUS LEXUS SAFETY SYSTEM+ 2.0

	Lexus Safety System+ (Primera generación)	Lexus Safety System+ 2.0 (Segunda generación)
Vehículo ⁵	✓	✓
Pre-Collision System ²	Peatón (diurno) ⁵	✓
	Peatón (poca iluminación) ⁵	-
	Ciclista (diurno) ⁵	✓
Dynamic Radar Cruise Control ⁶	✓	✓
Lane Departure Alert with Steering Assist ³	✓	✓
Intelligent High Beams ⁴	✓	✓
Road Sign Assist ⁷	-	-
Lane Keep Assist ¹¹	✓	-
Lane Tracing Assist ⁸	-	✓

La disponibilidad real de cada sistema puede variar según el vehículo. Por favor, consulta el Manual del Dueño para confirmar.

PRECAUCIONES: PRE-COLLISION SYSTEM

El Pre-Collision System² se basa en que el conductor conduzca de manera segura. No es un sistema que evitará colisiones en todas las condiciones. No dependas del sistema ni lo uses en lugar de operar el freno de emergencia. La operación del Pre-Collision System depende del radar de onda milimétrica instalado en la parrilla delantera y de la capacidad de la cámara del vehículo para detectar y ver claramente un vehículo o peatón³ que haya delante en carreteras relativamente rectas, así como la visibilidad/detectabilidad del vehículo/peatón que haya delante. El Pre-Collision System puede no funcionar si no puede reconocer un vehículo o peatón visible delante. El Pre-Collision System no está diseñado para detectar animales. Situaciones como un parabrisas empañado, sucio, roto o teñido; o hielo, lluvia, nieve o un parabrisas cubierto de adhesivos que bloqueen la cámara o el láser podrían afectar el Pre-Collision System. Luces intensas delante o inclemencias del tiempo que obstruyan la visibilidad de la cámara o la detección del láser, o curvas cerradas en la carretera podrían afectar el Pre-Collision System. Además, los cambios en la altura o el ángulo del vehículo debido a la carga o a modificaciones hechas a la suspensión o las gomas o cadenas podrían afectar el Pre-Collision System. Además, si no se puede reconocer correctamente un vehículo que haya delante, podrían ocurrir alertas innecesarias al conductor/frenado automático, por lo que los conductores deben prestar atención continua a las condiciones a su alrededor, la dirección del viaje y la ubicación del vehículo en la carretera. En última instancia, los conductores son responsables en todo momento de conducir de manera segura, la operación del volante, el frenado, la velocidad y operación del vehículo y la distancia del vehículo que haya delante. (NOTA: Los vehículos equipados con Lexus Safety System+ 2.0¹ también pueden detectar a un ciclista, además de un vehículo y un peatón).

El Pre-Collision System² podría no detectar un vehículo o peatón en las siguientes condiciones:

Quando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso	Si la superficie más atrás del vehículo que hay delante es pequeña, baja o irregularmente alta
Quando hay un problema con el vehículo o si se modifica	Si la cámara y el radar están desalineados o bloqueados (por un limpiaparabrisas, etc.)
Quando la visibilidad frontal es pobre por mal tiempo (lluvia, nieve, niebla, polvo levantado por el viento, tormenta de arena, tormenta de nieve, etc.)	Quando hay algo en el sensor, como insectos, tierra, hielo, un adhesivo, etc.
Quando un peatón o vehículo aparece súbitamente frente al vehículo	Quando los sensores detectan algo que no es un vehículo o peatón delante
Quando se conduce cuesta arriba o cuesta abajo	Mientras viras a la izquierda/derecha y unos segundos después de virar a la izquierda/derecha
Quando estás muy cerca del vehículo que hay delante (a una distancia de aproximadamente 6,5 pies o menos) o te estás acercando a un vehículo que haya delante luego de cambiar de carril	Si las condiciones de reconocimiento de la cámara son pobres poco después de encender el vehículo o cuando la cámara está caliente, como cuando se estaciona el vehículo bajo el sol
Quando un vehículo que haya delante te hace un corte delantero súbito; gira el volante, acelera o desacelera abruptamente, o está desviado en relación a tu vehículo	Quando se conduce a través de vapor o humo, o en mal tiempo, como lluvia copiosa, niebla, nieve o una tormenta de arena
Si el vehículo que hay delante no tiene las luces traseras encendidas	Quando se conduce con poca luz (al amanecer, al atardecer, etc.) o cuando se conduce sin luces delanteras encendidas de noche o en un túnel
Quando un vehículo o peatón se acerca a tu vehículo de frente o casi de frente	Quando un peatón aparece súbitamente de detrás o al lado de un vehículo
Quando te acercas al lado o el frente de un vehículo	Quando un peatón está cerca de cambios abruptos en la iluminación, como en las salidas de los túneles
Quando el ancho promedio del vehículo que hay delante es estrecho (como un Vehículo Ultra Liviano o motocicletas)	Quando un peatón se mantiene cerca o camina junto a una pared, verja, barandilla, vehículo u otro obstáculo
Si un vehículo que hay delante tiene una parte trasera pequeña, como un camión descargado, o lleva una carga que sobresale de su "bumper" trasero	Quando un peatón tiene ropa blanca que refleja la luz del sol y se ve extremadamente brillante, o está en la oscuridad, como de noche o en un túnel
Si el vehículo que hay delante tiene una forma irregular, como un tractor o un "sidecar"	Quando los peatones caminan en un grupo o están muy cerca unos de otros
Si el sol u otra luz brilla directamente sobre un objeto detectable que haya delante	Quando un peatón se mantiene cerca de o camina junto a una pared, verja, barandilla, vehículo u otro obstáculo
Quando un objeto detectable te hace un corte delantero o emerge de al lado de otro vehículo	Quando un peatón tiene ropa cuya brillantez/color sea similar al del paisaje y se pierda en el fondo
Si un objeto detectable que haya delante hace una maniobra abrupta (como desviarse, acelerar o desacelerar repentinamente)	Quando un peatón camina rápidamente a 5 MPH o más
Quando haces un corte súbito por detrás de un objeto detectable que haya delante	Quando un peatón cambia abruptamente la velocidad de su paso, camina rápidamente o sale corriendo desde detrás de un vehículo u objeto grande
Quando un objeto detectable que haya delante no está directamente frente a tu vehículo	Quando un peatón choca con el borde del vehículo

Esta sección está resumida y no incluye todas las precauciones o limitaciones.

Consulta un Manual del Dueño de Lexus para obtener una descripción más abarcadora de la operación, las precauciones y las limitaciones del sistema.

Cuando agua, nieve, polvo, etc. cae sobre el vehículo salpicado por un vehículo que haya delante

Mientras se conduce en una cuesta o curva, y por unos pocos segundos después de conducir en una curva

Si tu vehículo está patinando, tambaleándose o condiciéndose a velocidades extremadamente altas

Si las ruedas están desalineadas

Si el frente del vehículo se eleva o baja, está muy separado del suelo o su parte trasera está baja, como un remolque de cama baja

Cuando una luz muy brillante, como el sol o las luces delanteras del tráfico que viene en dirección opuesta, brilla directamente en el sensor de la cámara

Después de que el sistema híbrido se encienda luego de que el vehículo no se haya conducido por cierta cantidad de tiempo

Cuando un ciclista se mueve rápidamente, o corre una bicicleta pequeña para niños o una bicicleta con equipaje grande

Cuando un peatón camina sobre metales en la superficie de la carretera

Cuando un peatón mide 3 pies o menos, o 6.5 pies o más

Cuando un peatón tiene parte de su cuerpo oculta por cualquier objeto

Cuando un peatón está inclinado hacia el frente, agachado, acuclillado, acostado o quieto de pie

Cuando un peatón lleva ropa demasiado grande (un impermeable, una falda larga, etc.) que oculte la silueta del peatón

Cuando un peatón lleva equipaje grande o una sombrilla, etc., que oculte parte del cuerpo

Cuando un peatón empuja un coche de bebé, una silla de ruedas, una carretilla u otro vehículo

El Pre-Collision System² puede operar en las siguientes condiciones incluso si una colisión no es probable:

Cuando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

Cuando hay un obstáculo, vehículo, peatón objeto o auto estacionado justo cuando se va a entrar en una curva, cuando se está en la curva o en una intersección

Cuando se conduce por un camino estrecho rodeado de una estructura, como un túnel o puente de hierro, o a través de un lugar con una estructura baja sobre la carretera (techo bajo, señal de tránsito, etc.)

Cuando hay un objeto de metal (tapa de registro, placa de acero, etc.), escalones, pendientes o una protuberancia en la superficie o en la orilla de la carretera

Cuando se pasa un vehículo que viene en dirección contraria cuando se vira a la derecha o a la izquierda, o cuando se pasa un vehículo que viene en dirección contraria en una curva

Cuando se conduce en una carretera irregular, o cuando se conduce por grama, vapor o humo

Cuando te acercas súbitamente a otro vehículo que tengas delante

Cuando se detecte delante del vehículo una intersección elevada, un letrero o un "billboard" publicitario

Cuando se conduce cuesta arriba o cuesta abajo, donde pueda haber alguna pieza de metal como una placa de acero (tapa de registro) frente al vehículo

Cuando te acerques rápidamente a una barra electrónica de un peaje, estacionamiento u otra barra que se abra y se cierre

Cuando se pasa un vehículo o peatón, o un vehículo en dirección contraria que se haya detenido para virar a la derecha/izquierda

Cuando se cambia de carril mientras se rebasa un objeto detectable

Cuando te acercas rápidamente a un vehículo que haya delante, o rebasas un vehículo que haya delante que está cambiando de carril

Cuando se conduce en una carretera donde la posición relativa de un objeto detectable que haya delante en un carril adyacente pueda cambiar, como en una carretera con muchas curvas

Cuando la cámara y el radar están desalineados

Cuando se vira en una curva en la que hay un peatón en una acera frente a tu vehículo

Cuando se pasa cerca de un peatón o de un grupo de peatones

Si un peatón cruza repentinamente frente a tu vehículo, o se detiene repentinamente mientras cruza

Cuando se rebasa un vehículo que haya delante o cuando un vehículo que haya delante vira a la derecha o a la izquierda

Cuando se pasa entre autos estacionados o cuando se conduce entre vehículos

Cuando se conduce en una carretera estrecha con barandillas, postes, árboles, etc.

Cuando un peatón o ciclista cruza y se acerca mucho al vehículo

Cuando se conduce por debajo de un objeto ("billboard", etc.) cuando se está en lo más alto de una cuesta

Cuando se conduce a través o debajo de un objeto que podría tocar el vehículo, como yerba alta, ramas de árboles o un cruzacalles

Cuando agua, nieve, polvo, etc. cae sobre el vehículo salpicado por un objeto detectable que haya delante

Cuando te acercas a un objeto a la orilla de la carretera, como barandillas, postes, árboles o muros

Cuando hay patrones o pintura en la carretera o en un muro que podrían confundirse con un objeto detectable

Cuando se conduce cerca de una torre de TV, una estación de transmisión, una planta de energía eléctrica y otro lugar donde podría haber ondas radiales o ruido eléctrico intenso

Esta sección está resumida y no incluye todas las precauciones o limitaciones.

Consulta un Manual del Dueño de Lexus para obtener una descripción más abarcadora de la operación, las precauciones y las limitaciones del sistema.

Si el frente del vehículo está elevado o bajado, como cuando la superficie de la carretera es irregular u ondulada

Cuando se usa una estación de lavado de auto automática

Cuando se conduce cerca de un objeto que refleja ondas radiales, como un camión grande o una barandilla

En las siguientes situaciones, el Pre-Collision System² podría no funcionar apropiadamente y debería desactivarse:

Cuando se cambia drásticamente el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

Cuando el vehículo está remolcando o está siendo remoldado

Cuando se inspecciona el vehículo usando un probador de tambor, como un dinamómetro de chasis o un probador de velocímetro, o cuando se usa un equilibrador de ruedas en el vehículo

Cuando el vehículo se eleva en un elevador con el motor en marcha y los neumáticos pueden girar libremente

Después de que el "bumper" delantero o la parrilla delantera hayan recibido un impacto fuerte debido a un accidente u otras razones

Cuando se transporta el vehículo en un camión, barco, tren o medio de transportación similar

Cuando se conduce el vehículo de manera deportiva u "off-road"

Cuando se usa una goma de refacción compacta o un kit de reparación de perforaciones de emergencia, se instalan cadenas en las gomas o las gomas son del tamaño incorrecto, no están infladas adecuadamente o están muy desgastadas

Al colocar temporalmente accesorios (como equipos para quitar nieve) que obstruyen el sensor frontal al vehículo

Si el vehículo no se puede conducir de manera estable, como cuando el vehículo ha tenido un accidente o está funcionando mal

El Pre-Collision System² no funcionará cuando se realizan las siguientes operaciones:

Cuando se activa el VSC¹² o se presiona el acelerador o freno

Si el cambio está en reversa

Si un terminal de batería se ha desconectado y vuelto a conectar, y luego el vehículo no se ha conducido durante un cierto período de tiempo

Cuando se conduce a velocidades muy altas o en reversa

Si el VSC está desactivado, solo operará la función de alerta precolisión

Cuando la luz indicadora de la operación L4 se encienda, solo se habilitará la alerta de colisión (solo para vehículos con modo L4)

PRECAUCIONES: DYNAMIC RADAR CRUISE CONTROL

Dynamic Radar Cruise Control⁶ es un sistema diseñado para conducir en expresos y autopistas. Dynamic Radar Cruise Control no está diseñado para y no debería usarse en condiciones de tráfico en carreteras que no sean expresos o autopistas. Es necesario conducir de manera atenta y responsable cuando el Dynamic Radar Cruise Control esté activado; de lo contrario, podría ocurrir un accidente. La operación del Dynamic Radar Cruise Control depende de la capacidad del radar de onda milimétrica y de la cámara instalada en el vehículo para detectar un vehículo que haya delante, así como la detectabilidad del vehículo que haya delante. Mientras conduce, el conductor necesitará prestar atención continuamente a la distancia entre su vehículo y el que esté delante y sus alrededores, y desacelerar y acelerar por su cuenta para asegurar una distancia segura entre su vehículo y el vehículo que tenga delante o detrás. Situaciones como suciedad, lluvia, nieve, alguna capa, hielo o el emblema de Lexus cubierto de adhesivos o roto que puedan bloquear el radar podrían afectar la operación del Dynamic Radar Cruise Control.

En las siguientes condiciones, el Dynamic Radar Cruise Control⁶ podría causar un accidente inesperado, así que no use el sistema:

Cuando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

Cuando hay un problema con el vehículo o si se modifica

Cuando se conduce en carreteras con mucho tráfico o se dobla en una curva cerrada

Cuando se conduce en superficies de carretera resbalosas, como sobre hielo o nieve

Cuando se conduce en pendientes pronunciadas/cortas y cuesta abajo

Cuando la alerta sonora suene frecuentemente

Cuando se conduce en mal tiempo, como lluvia, niebla, nieve o una tormenta de arena

Cuando sobre el sensor del radar de onda milimétrica o el cristal frontal haya gotas de lluvia, nieve, hielo, escombros del camino o esté cubierto con alguna capa/metal

Cuando se conduce en condiciones de tráfico que requieran aceleración y desaceleración frecuente

Cuando se cambia de carril en un expreso, etc.

Cuando se sale de, se entra en o se confluye en una autopista

Cuando la cámara y el radar están desalineados

Esta sección está resumida y no incluye todas las precauciones o limitaciones.

Consulta un Manual del Dueño de Lexus para obtener una descripción más abarcadora de la operación, las precauciones y las limitaciones del sistema.

En las siguientes situaciones, el Dynamic Radar Cruise Control⁶ podría no poder mantener la distancia apropiada entre vehículos:

Cuando el vehículo que hay delante está remolcando un tráiler vacío, etc., lo cual hace que la superficie trasera sea muy pequeña (incluidas las motocicletas)

Cuando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

Cuando el vehículo que hay delante tiene una separación muy grande del suelo

Cuando la velocidad del vehículo regresa a la velocidad establecida después de acelerar

Cuando se conduce en carreteras curvas o estrechas

Cuando se conduce en carreteras que tienen estructuras que cuelgan o cubren, como un túnel o puente

Cuando la cámara y el radar están desalineados

En las siguientes condiciones, el Dynamic Radar Cruise Control⁶ podría tardar o no detectar al vehículo que hay delante:

Cuando un vehículo que haya delante te hace un corte delantero en una distancia cercana

Cuando el vehículo que hay delante es una motocicleta

Cuando la cámara y el radar están desalineados

En las siguientes condiciones, el Dynamic Radar Cruise Control⁶ podría operar inadvertidamente o podría no detectar el vehículo que hay delante:

Si un vehículo de otro carril se reconoce como si estuviera en tu carril cuando se conduce en un carril curvo o estrecho

Cuando el vehículo que hay delante se está conduciendo en la orilla del carril y no está en el área de detección

Cuando el vehículo que hay delante abandona el área de detección del sensor, como en una curva

Cuando el vehículo que hay delante abandona el área de detección del sensor debido a la operación del volante

Cuando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

Cuando la cámara y el radar están desalineados

El Dynamic Radar Cruise Control⁶ no funcionará en las siguientes condiciones:

Si el objeto que hay delante es un vehículo que se haya detenido o un vehículo que hay delante que va a una velocidad drásticamente baja en comparación con tu vehículo

PRECAUCIONES: LANE DEPARTURE ALERT

La operación del Lane Departure Alert³ depende de la capacidad de la cámara instalada en el vehículo para ver claramente y detectar líneas de carril visiblemente marcadas en carreteras relativamente rectas, así como de la visibilidad de las líneas de carril. El Lane Departure Alert no opera si no puede reconocer líneas de carril visibles. Situaciones como un parabrisas empañado, sucio, roto o teñido; o lluvia, nieve, hielo o un parabrisas cubierto de adhesivos que bloqueen la cámara podrían afectar la operación del Lane Departure Alert. Además, si no se pueden reconocer correctamente las líneas de carril, hay casos en los que podrían ocurrir alertas innecesarias al conductor, por lo que el conductor debe prestar atención continua a las condiciones a su alrededor, la dirección del viaje y la ubicación del vehículo en la carretera. En última instancia, el conductor es responsable en todo momento del uso del volante y la operación del vehículo. (NOTA: Los vehículos equipados con Lexus Safety System+ 2.0¹ también podrían detectar aceras y orillas de la carretera, además de las líneas de carril).

El Lane Departure Alert³ podría no funcionar según diseñado en las siguientes condiciones:

Cuando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

Cuando te acercas a objetos en la orilla de la carretera que podrían confundirse con una línea blanca, como una barandilla, una acera, un poste, etc.)

Cuando hay un problema con el vehículo o si se modifica

Cuando se conduce en una carretera que se bifurca o confluye

Cuando se conduce en mal tiempo, como lluvia, niebla, nieve o una tormenta de arena, lo cual podría bloquear la visibilidad de la cámara o de las líneas de carril

Cuando se conduce en áreas donde hay curvas u ondulaciones cerradas, o por un periodo de tiempo después de doblar la curva, debido al reconocimiento de la cámara

Esta sección está resumida y no incluye todas las precauciones o limitaciones.

Consulta un Manual del Dueño de Lexus para obtener una descripción más abarcadora de la operación, las precauciones y las limitaciones del sistema.

El funcionamiento del Lane Departure Alert³ podría reducirse en las siguientes condiciones:

Cuando la cámara y el radar están desalineados

Cuando la superficie de la carretera está brillante (reflejo de luz intensa), iluminada (cemento), mojada (clima lluvioso, luego de haber llovido, charcos, etc.)

Cuando te acercas a objetos en la orilla de la carretera que podrían confundirse con una línea blanca, como una barandilla, una acera, un poste, etc.)

Si no hay un carril claramente marcado o una orilla de la carretera claramente definida

El Lane Departure Alert³ podría detenerse temporalmente en las siguientes condiciones:

Cuando la cantidad de luz cambia drásticamente (al salir de/entrar en un túnel)

Si el vehículo se mueve hacia arriba y hacia abajo (carretera irregular/accidentada) o cuando se conduce en carreteras resbalosas, donde el ángulo de la cámara cambia en relación a las líneas de carril

Cuando la cámara recibe luz intensa (luces delanteras de vehículos que vienen en dirección contraria, luz del sol, reflejo de vehículos circundantes)

El Lane Departure Alert³ no funcionará en las siguientes condiciones:

Si se conduce en una carretera que no está pavimentada

Si el parabrisas está empañado

Cuando se conduce demasiado cerca de un vehículo que haya delante, que evite que la cámara vea las líneas de carril

PRECAUCIONES: INTELLIGENT HIGH BEAMS

La operación del Intelligent High Beams⁴ depende de la capacidad de la cámara del vehículo para detectar y ver claramente las luces delanteras o traseras que haya delante, así como la visibilidad de las luces delanteras o traseras. Situaciones como un parabrisas empañado, sucio, roto o teñido; o hielo, lluvia, nieve o un parabrisas cubierto de adhesivos que bloqueen la cámara podrían afectar la operación del Intelligent High Beams. El conductor es responsable de prestar atención a sus alrededores y confirmar directamente la seguridad de sus alrededores encendiendo las luces altas manualmente, según sea necesario.

El sistema podría no detectar con precisión vehículos cercanos o luz en las siguientes condiciones:

Cuando hay mal tiempo, como lluvia, niebla, nieve o tormenta de arena

Cuando se conduce en una carretera irregular (pavimentada con piedras o gravilla, sin pavimentar, etc.)

Cuando la carretera sube y baja frecuentemente

Cuando hay cerca una luz similar a faros delanteros y traseros

Cuando los alrededores se iluminan y oscurecen frecuentemente

Cuando el vehículo se inclina por el frente o detrás o de lado a lado mientras se conduce (carga, presión de las gomas, cambios a la suspensión, cuando se remolca)

Cuando se conduce en una carretera con muchas curvas o cuando hay una curva cerrada

Si un vehículo que haya delante está conduciendo sin luces, usa luces irregulares o luces de colores inusuales, o si el eje de la luz está desalineado

Cuando el parabrisas refleja algo en el panel de instrumentos

Si hay un vehículo delante con luces delanteras o traseras extremadamente sucias

Cuando hay un objeto delante que refleja la luz intensamente (un espejo, letrero, etc.)

Cuando hay un problema con el vehículo o si se le hace alguna modificación

PRECAUCIONES: LANE TRACING ASSIST

Lane Tracing Assist[®] es un sistema que funciona solamente cuando el All-Speed Dynamic Radar Cruise Control[®] y el Lane Departure Alert[®] están activados. El Lane Tracing Assist está diseñado para conducir en expresos o autopistas. El Lane Tracing Assist no está diseñado para y no debería usarse en condiciones de tráfico en carreteras que no sean expresos o autopistas. Es necesario conducir de manera atenta y responsable cuando el Lane Tracing Assist esté activado; de lo contrario, podría ocurrir un accidente. La operación del Lane Tracing Assist depende de la capacidad del radar de onda milimétrica para detectar un vehículo que haya delante, así como la detectabilidad del vehículo que haya delante. Lane Tracing Assist no puede funcionar si no puede reconocer carriles visiblemente marcados o un vehículo que haya delante. Mientras conduce, el conductor necesitará prestar atención continuamente a la distancia entre los vehículos y sus alrededores, y desacelerar y acelerar por su cuenta para asegurar una distancia segura entre su vehículo y el vehículo que tenga delante o detrás. Situaciones como suciedad, lluvia, nieve, alguna capa de hielo o el emblema de Lexus cubierto de adhesivos o roto que puedan bloquear el sensor del radar en el emblema de Lexus y/o la cámara del vehículo podrían afectar la operación del Lane Tracing Assist. Además, los cambios en la altura o el ángulo del vehículo debido a la carga o a modificaciones hechas a la suspensión o las gomas o cadenas podrían afectar el Lane Tracing Assist. Además, si no se pueden reconocer correctamente las líneas de carril, podrían ocurrir alertas innecesarias al conductor, por lo que los conductores deben prestar atención continua a las condiciones a su alrededor, la dirección del viaje y la ubicación del vehículo en la carretera. En última instancia, los conductores son responsables en todo momento de conducir de la operación del volante y del vehículo.

Lane Tracing Assist[®] podría no funcionar según diseñado en las siguientes condiciones:

Cuando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

Cuando se conduce en mal tiempo, como lluvia, niebla, nieve, una tormenta de arena, etc., lo cual bloquea la visibilidad de la cámara o de las líneas de carril

Si se interpreta que un vehículo en otro carril está en tu carril cuando se conduce en un carril curvo o estrecho

Cuando la cámara y el radar están desalineados

Cuando hay cambios abruptos en la iluminación, como en las salidas/entradas de los túneles

Cuando el vehículo que hay delante abandona el área de detección del sensor debido a la operación del volante

Cuando se conduce en carreteras con mucho tráfico, carreteras curvas o estrechas, pendientes pronunciadas/cortas y cuesta abajo

Cuando se conduce en superficies de carretera resbalosas, como sobre hielo o nieve

Cuando el vehículo que hay delante tiene la superficie trasera muy pequeña, como un vehículo que esté remolcando un tráiler vacío, etc.

Cuando se conduce en áreas donde hay curvas u ondulaciones cerradas, o por un periodo de tiempo después de doblar la curva, debido al reconocimiento de la cámara

Cuando el vehículo que hay delante se está conduciendo en la orilla del carril y no está en el área de detección

Cuando cambias de carril en un expreso, cuando sales de una autopista o cuando entras o confluyes en una autopista

Cuando la cámara está cubierta de luz intensa (luces delanteras de vehículos que vienen en dirección contraria, luz del sol, reflejo de vehículos cercanos)

Cuando sobre el sensor del radar de onda milimétrica o el cristal frontal haya gotas de lluvia, nieve, hielo, escombros del camino o esté cubierto con alguna capa/metal

Cuando la superficie de la carretera está brillante (reflejo de luz intensa), iluminada (cemento), mojada (clima lluvioso, luego de haber llovido, charcos, etc.)

Cuando se conduce en condiciones de tráfico que requieran aceleración y desaceleración frecuente

Esta sección está resumida y no incluye todas las precauciones o limitaciones.

Consulta un Manual del Dueño de Lexus para obtener una descripción más abarcadora de la operación, las precauciones y las limitaciones del sistema.

Cuando te acercas a objetos en la orilla de la carretera que podrían confundirse con una línea blanca, como una barandilla, una acera, un poste, etc.)

Cuando se conduce en una carretera que se bifurca o confluye

Cuando el vehículo que hay delante tiene una separación muy grande del suelo

Cuando el vehículo que hay delante es una motocicleta

Cuando un vehículo que haya delante te hace un corte delantero en una distancia cercana

Si el vehículo se mueve hacia arriba y hacia abajo (carretera irregular/accidentada) o cuando se conduce en carreteras resbalosas, donde el ángulo de la cámara cambia en relación a las líneas de carril

Cuando hay un problema con el vehículo o si se modifica

Cuando la alerta sonora suene frecuentemente

Cuando la velocidad del vehículo regresa a la velocidad establecida después de acelerar

Cuando se conduce en carreteras que tienen estructuras que cuelgan o cubren, como un túnel o puente

Lane Tracing Assist[®] no funcionará en las siguientes condiciones:

Si se conduce en una carretera sin pavimentar

Si el parabrisas está empañado

Cuando la cámara y el radar están desalineados

Cuando se conduce demasiado cerca de un vehículo que haya delante, que evite que la cámara vea las líneas de carril

Si el objeto que hay delante es un vehículo que se haya detenido o un vehículo que hay delante que va a una velocidad drásticamente baja en comparación con tu vehículo

Cuando se cambia el ángulo/la posición del vehículo, por ejemplo, si el vehículo se eleva o se baja, se remolca o se carga con peso

1. Los conductores siempre deben ser responsables de conducir con seguridad. Siempre presta atención a tus alrededores y conduce con seguridad. La efectividad de los sistemas depende de muchos factores, como las condiciones de las carreteras, de los vehículos y del tiempo. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **2.** El Pre-Collision System del Lexus Safety System+ está diseñado para ayudar a evitar colisiones o reducir la velocidad y el daño del choque en ciertas colisiones frontales solamente. No es un sustituto de manejar con seguridad y atención. La efectividad del sistema depende de muchos factores, como las condiciones de la carretera, del tiempo y del vehículo. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **3.** El Lane Departure Alert with Steering Assist está diseñado para detectar las líneas de carril en ciertas condiciones. Provee alertas visuales y sonoras y una leve fuerza de dirección cuando se detecta una desviación del carril. No es un sistema para evitar colisiones ni un sustituto de manejar con seguridad y atención. Su efectividad depende de muchos factores, como las condiciones de la carretera, del tiempo y del vehículo. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **4.** Las Intelligent High Beams operan en velocidades mayores de 25 MPH. Factores como un parabrisas sucio, las condiciones del tiempo, la iluminación y el terreno limitan la efectividad, lo cual requiere que el conductor opere manualmente las luces largas. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **5.** El Pedestrian Detection System, parte del Advanced Pre-Collision System, está diseñado para detectar a un peatón o ciclista que haya delante del vehículo, determinar si el impacto es inminente y ayudar a reducir la velocidad del impacto. No es un sistema para evitar colisiones ni un sustituto de manejar con seguridad y atención. La efectividad del sistema depende muchos factores, como la velocidad, el tamaño y la posición de los peatones y ciclistas, y de las condiciones de la carretera, del tiempo y de la iluminación. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **6.** El Dynamic Radar Cruise Control está diseñado para asistir al conductor y no es un sustituto de manejar con seguridad y atención. Su efectividad depende de muchos factores, como las condiciones de la carretera, del tiempo y del tráfico. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **7.** No dependas exclusivamente del Road Sign Assist (RSA). RSA es un sistema para asistir al conductor que utiliza la cámara frontal y el sistema de navegación del vehículo (cuando haya datos disponibles) para reconocer ciertas señales de tránsito y proveer al conductor información mediante la pantalla de información múltiple y/o la pantalla Head-Up. Su efectividad depende de las condiciones de la carretera, del tiempo y del vehículo. Usa el sentido común cuando uses el RSA y no conduzcas distraído. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **8.** El Lane Tracing (Trace) Assist (LTA) está diseñado para detectar las líneas de carril y otros vehículos en ciertas condiciones. Cuando se detecta que el vehículo se está saliendo del carril, provee una alerta visual y una alerta sonora o vibración en el volante, y puede aplicar una leve fuerza de dirección. No es un sistema para evitar colisiones ni un sustituto de manejar con seguridad y atención. Su efectividad depende de muchos factores, como las condiciones de la carretera, del tiempo y del vehículo. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **9.** El Brake Assist (BA) está diseñado para ayudar al conductor a aprovechar todos los beneficios del ABS. No es un sustituto de manejar con seguridad. La efectividad del frenado también depende del mantenimiento apropiado del vehículo y de las condiciones de las gomas y el tráfico. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **10.** El Automatic Braking está destinado para ayudar al conductor, pero es la responsabilidad del conductor de estar pendiente de los alrededores del vehículo. El sistema no puede prevenir todas las colisiones, y su funcionamiento depende de las condiciones de la carretera, del tiempo y del vehículo. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **11.** El Lane Keep Assist está diseñado para detectar las líneas de carril en ciertas condiciones. Provee alertas visuales y sonoras y una leve fuerza de dirección cuando se detecta que el vehículo se está saliendo del carril. No es un sistema para evitar colisiones ni un sustituto de manejar con seguridad y atención. Su efectividad depende de las condiciones de la carretera, del tiempo y del tráfico. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales. **12.** El Vehicle Stability Control (VSC) es un sistema electrónico diseñado para ayudar al conductor a mantener el control del vehículo en ciertas condiciones adversas. No es un sustituto de manejar con seguridad y atención. Factores como la velocidad, las condiciones de la carretera, las condiciones del tiempo y cómo el conductor opera el volante pueden afectar si el VSC será efectivo en prevenir una pérdida del control. Consulta un Manual del Dueño de Lexus para ver limitaciones y detalles adicionales.

Esta sección está resumida y no incluye todas las precauciones o limitaciones.

Consulta un Manual del Dueño de Lexus para obtener una descripción más abarcadora de la operación, las precauciones y las limitaciones del sistema.